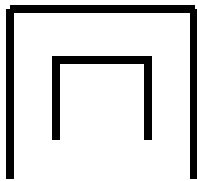


Modelle der ontisch-semiotischen Systemtheorie LIV (XXXXXIV)

1. Im folgenden werden reale Modelle für die in Toth (2015) formal dargestellte ontisch-semiotische Systemtheorie beigebracht. Vor allem handelt es sich darum, für die den ontotopologischen Strukturen isomorphen semiotischen Dualsysteme durch Einsetzung von $x, y \in \{1, 2, 3\}$ in die Mittelrelations-Form $M = \langle x.y \rangle$ einsetzbaren Werte Modelle zu zeigen.

2. Halboffene Nicht-Randkonstanz

2.3.11.

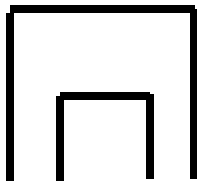


$\langle 1.3.2 \rangle_{S[U]}$

$(3.1, 2.3, x.y)$

$(y.x, 3.2, 1.3)$

2.3.12.

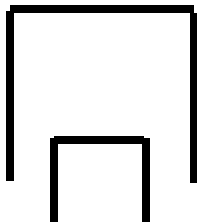


$\langle 1.2.2 \rangle_{S[U]}$

$(3.1, 2.2, x.y)$

$(y.x, 2.2, 1.3)$

2.3.13.

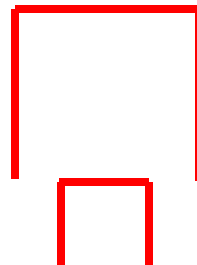


$\langle 1.2.2 \rangle_{R[U,S]}$

$(3.1, 2.1, x.y)$

$(y.x, 1.2, 1.3)$

2.3.14.

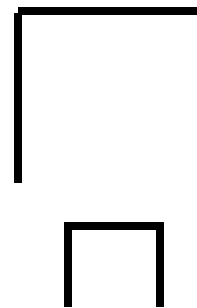


$\langle 1.2.2 \rangle_{U[U]}$

$(y.x, 2.2, 1.3)$

$(3.1, 2.2, x.y)$

2.3.15.



$\langle 1.3.2 \rangle_{U[U]}$

$(y.x, 3.2, 1.3)$

$(3.1, 2.3, x.y)$

2.3.14.1. Modell für $M = \langle 1.1 \rangle$



Rue de Canettes, Paris

2.3.14.2. Modell für $M = \langle 1.2 \rangle$



Rue d'Odessa, Paris

2.3.14.3. Modell für $M = \langle 1.3 \rangle$



Rue de l'École Polytechnique, Paris

Literatur

Toth, Alfred, Grundlegung der ontisch-semiotischen Systemtheorie. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2015

26.2.2015